



INSTITUT TEKNOLOGI BANDUNG

FAKULTAS TEKNOLOGI INDUSTRI

Gd. Benny Subianto (Labtek V) Lantai 1, Jln. Ganesha 10 Bandung 40132
Telp: +6222 2504551, Fax: +6222 2509406, email: fti@fti.itb.ac.id, website: www.fti.itb.ac.id

Nomor : 2190/I1.C06.2/SP/2018
Lampiran : Poster
Perihal : Permohonan Izin Pemasangan Poster

17 Juli 2018

Yth.:

1. Direktur Sarana dan Prasarana
2. Wakil Dekan Bidang Sumberdaya FMIPA
3. Wakil Dekan Bidang Sumberdaya STEI
4. Wakil Dekan Bidang Sumberdaya FITB
5. Wakil Dekan Bidang Sumberdaya FTMD
6. Wakil Dekan Bidang Sumberdaya FTTM

Institut Teknologi Bandung
Jalan Ganesha No. 10
Bandung

Sehubungan dengan surat dari Ketua Kelompok Keahlian Instrumentasi dan Kontrol FTI nomor 0845 dan 0851/I1.C06.6.5/DN/2018, tanggal 13 dan 16 Juli 2018, perihal permohonan pemasangan poster untuk kegiatan:

Nama Kegiatan	Hari, Tanggal	Waktu	Tempat
2 nd Port Automation Wokshop : Communication-Based Container-Truck Control (CBCTC)	Rabu, 8 Agustus 2018	09.00 - Selesai	Meeting Room Hotel Ibis Styles Bandung Braga
Workshop Advanced PID Controller Tuning		08.00 - 16.00	

maka dengan hormat mohon kiranya kami mendapatkan izin untuk memasang poster (terlampir) di papan pengumuman:

1. Direktorat Sarana dan Prasarana ITB (Gedung Oktagon, Gedung TVST, GKU Barat, dan GKU Timur);
2. Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam (FMIPA);
3. Sekolah Teknik Elektro dan Informatika (STEI);
4. Fakultas Ilmu dan Teknologi Kebumian (FITB);
5. Fakultas Teknik Mesin dan Dirgantara (FTMD);
6. Fakultas Teknik Pertambangan dan Perminyakan (FTTM).

Demikian permohonan kami. Atas perhatian dan kerja sama yang diberikan, kami ucapan terima kasih.



Tembusan:

1. Kepala UPT K3L;
2. Ketua KK Instrumentasi dan Kontrol FTI.

Limited Seats!

Workshop on: Advanced PID Controller Tuning

Up to now, PID controller is still widely used in various industries. The use of PID controller is definitely related to PID parameters tuning. The PID parameters are proportional, integral, and derivative. PID parameters tuning is very important because it could affect the stability of the system and also give an optimal result.

In this workshop, advanced PID controller tuning methods will be presented, such as fuzzy, neural network, particle swarm optimization (PSO), linear quadratic regulator (LQR), robust control etc, and there will be a discussion about the most known PID controller tuning method, Ziegler Nichols and Cohen Coon. At the end of the workshop, the participants will hands on a practical skills of PID controller tuning.

SPEAKERS :

1. Prof. Dr.-Ing. Yul Yunazwin Nazaruddin, IPM

(Instrumentation and Control Researcher)



2. Dr. Ir. Endra Joelianto

(Instrumentation and Control Researcher)



3. Arsil Ardhy, S.T.

(Senior Engineer, PT Yokogawa Indonesia)



4. Boby Anditio

(Winner of PID Tuning Contest on the 3rd IFAC Conference
on Advances in PID Control, Belgium)



How to do a PID tuning which gives good and optimal result?

What's the difference with "trial-error" tuning?

Wednesday,
August 8, 2018

08:00-16:00



Ibis Style Bandung
Braga Hotel

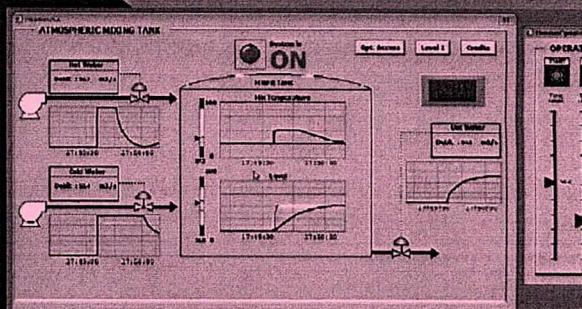
Non-Students/Practitioners:
IDR 2.500.000

Students:
IDR 250.000

Special price for * conference participants:
IDR 600.000

* In conjunction with IEEE Conference

- IMACSI 2018 - International Conference on Instrumentation Management Automation Control Systems and Informatics <http://imacsi.org/>
- ROBIONETICS 2018 - 3th International Conference Robotics, Biomimetics, & Intelligent Computation Systems <http://robionetics.net/>
- ICIOT 2018 - 4th International Conference on Industrial Internet of Things <http://iciot.com/>



Certificate for every workshop par



Kelompok Keahlian
Instrumentasi dan Kontrol
Institut Teknologi Bandung



&
Higher Education Engineering
in Indonesia
Innovation for sustainable growth

YOKOGAWA

Co-innovating tomorrow™



IEEE Indonesia CSS/RAS Joint

Information and Regis

2ND PORT-AUTOMATION WORKSHOP: COMMUNICATION-BASED CONTAINER-TRUCK CONTROL (CBCTC)

Peralatan-peralatan pelabuhan terminal kontainer, baik peralatan transfer kontainer vertikal seperti *crane* dan *gantry* maupun peralatan transfer kontainer horizontal yaitu truk terminal, yang menangani perpindahan kontainer di pelabuhan, berkembang ke arah teknologi nir-awak (*driverless*) karena kebutuhan efisiensi, kecepatan dan ketepatan proses, serta tingkat keselamatan yang dituntut semakin meningkat. Peralatan pelabuhan transfer vertikal seperti *automated crane*, *automatic stacking container* (ASC), dan *automatic rubber-tired gantry* (ARTG) telah berhasil diimplementasikan dan memberikan hasil yang optimal pada pelabuhan terminal kontainer di Indonesia, namun, teknologi peralatan transfer horizontal, yaitu truk kontainer *driverless*, masih belum banyak diterapkan. Walaupun teknologi truk kontainer *driverless* sudah banyak diterapkan pada pelabuhan-pelabuhan di luar negeri, implementasi truk kontainer *driverless* pada pelabuhan-pelabuhan di Indonesia masih banyak menemui kendala, baik dari masalah otomatisasi mobilitas truk kontainer maupun dari sisi infrastruktur dan lingkungan pendukung, seperti lemahnya sinyal *global positioning*, kurangnya infrastruktur komunikasi data, keadaan alam seperti kejadian pasang air laut, dan lain sebagainya.

Dengan pemaparan dalam workshop ini, integrator sistem dalam negeri berpotensi untuk berperan-serta dalam mewujudkan pengimplementasian *driverless container truck* dengan teknologi "Merah-Putih".

PEMBICARA

Ir. Linus Andor Mulana Sijabat

(*Director Of Operation I*)

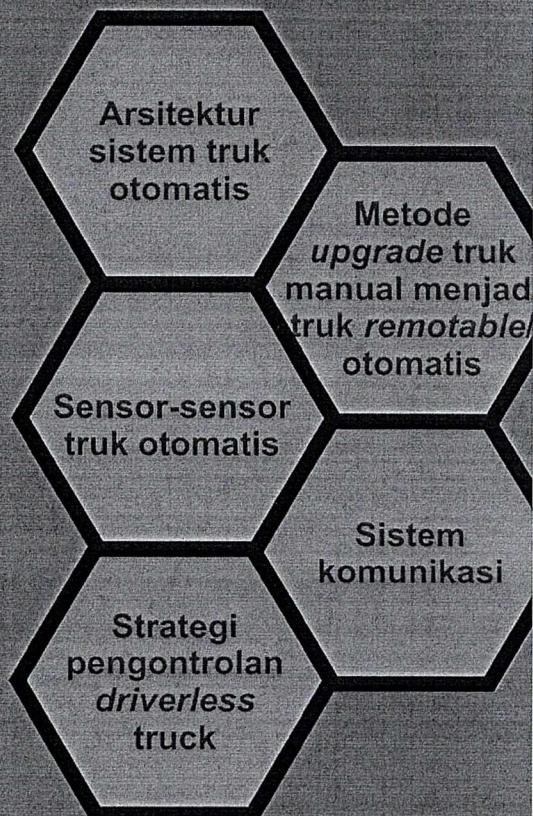
Augie Widjyotriatmo, Ph.D.

(*Chair of the IEEE Indonesia Section Control Systems and Robotics and Automation Societies Joint Chapter*)

Dr.-Ing. Parsaulian Siregar

(*Head Laboratory of Industrial Instrumentation, Faculty of Industrial Technology, Institut Teknologi Bandung*)

MATERI WORKSHOPS



DISKUSI PANEL

PT. LEN

**PELINDO I, PELINDO II, PELINDO III,
PELINDO IV**

ITB

TEMPAT

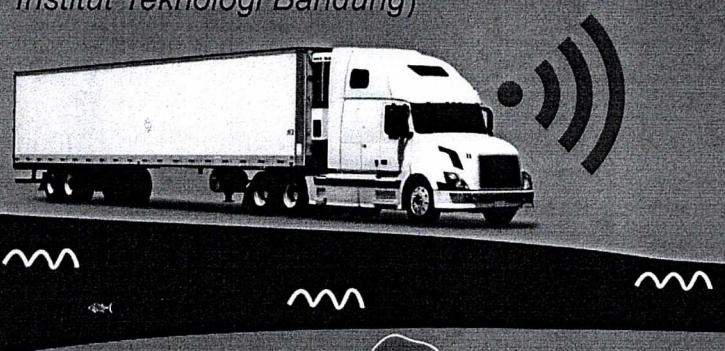
Hotel Ibis Styles Bandung

WAKTU PELAKSANAAN

**Rabu, 8 Agustus 2018
Pukul 09:00 WIB - Selesai**

BIAYA PENDAFTARAN

Rp. 500.000,00



KONTAK

IEEE

UT TEKNOLOGI BANDUNG

PT. BINK